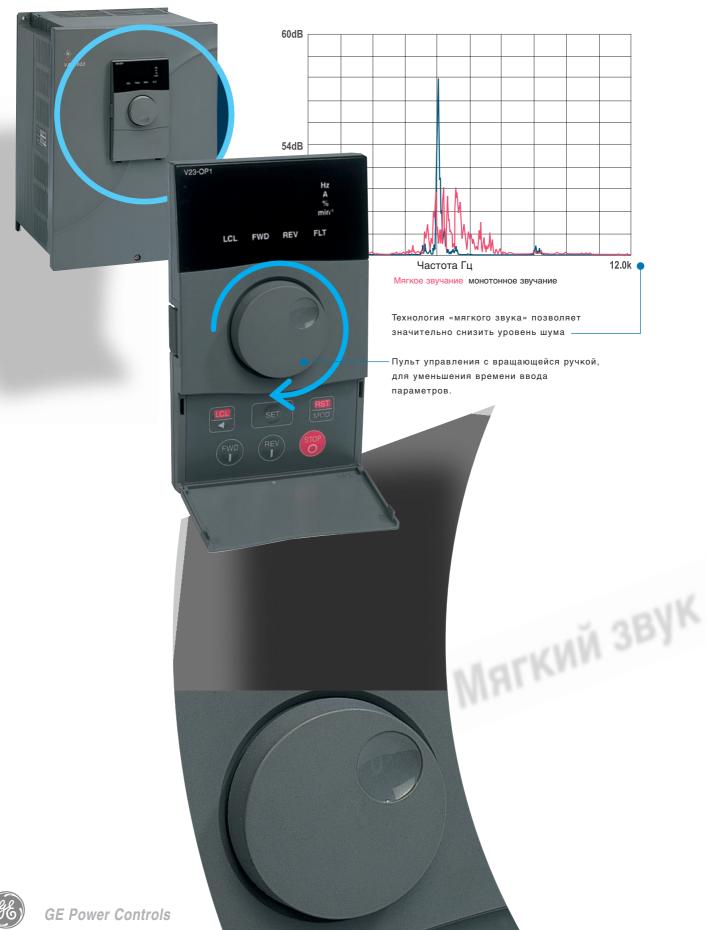
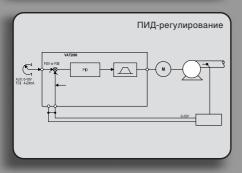
Особые функции



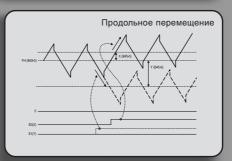


Стандартные встроенные функции



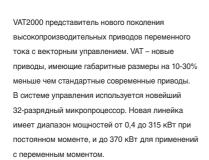






Трехфазный привод переменного тока VAT2000

VAT2000



VAT2000 соответствует всем требованиям современного промышленного привода и в тоже время является очень эргономичным устройством. При использовании привода 2,2 кВт с двигателем на постоянных магнитах достигается 20-процентное повышение эффективности использования электроэнергии, что приводит к уменьшению платы за электричество. Тщательный отбор материалов при конструировании привода позволил избежать использования в пластмассовых частях привода вредных диоксинов, а технология «мягкой ШИМ» значительно снижает акустические шумы во время работы, благодаря нерегулярному изменению несущей частоты во время работы.

Стандартизация

CE совместимый Соответствует UL (UL

Соответствует UL (UL 508C) 400В класс только до U2KX45KOS.

Коды для заказа страница С.4
Спецификация страница С.6
Подключение входов/выходов страница С.10
Функции страница С.12
Габаритные размеры страница С.18
Внешние аксессуары страница С.20

Преимущества

- Все в одном приводе с различными режимами управления
- Прост в обращении
 - вращающаяся ручка
- автонастройка
- сЬемный пульт
- программное обеспечение для ПК
- Номинальная характеристика дается и по постоянному и переменному моменту
- Питание с общей шины постоянного тока
- Удобен и эргономичен
- «Мягкая ШИМ»
- пластмассовые части не содержат диоксинов
- специальная энергосберегающая функция и управление двигателями с постоянными магнитами
- Улучшенные характеристики
- Соответствие большинству стандартов



Многорежимный привод с векторным управлением

Режим 1

V/F Управление для применений с постоянным моментом с усовершенствованной логикой работы по моменту

В этом режиме производится автонастройка для осуществления векторного управления напряжением в разомкнутом контуре регулирования.

Можно выделить следующие основные особенности 1-го режима:

- Встроенный ПИД-регулятор снимает необходимость в подсоединении отдельного устройства ПИД-регулирования.
- Безразрывная работа. Эта надежная и удобная функция представляет из себя комбинацию следующих компонентов:
 - возможности динамически увеличить протяженность цикла разгона/торможения во время работы привода, в случае возникновения вероятности перегрузки или рекуперации тока свыше заданного ограничения.
 - автоматического ограничения частоты переключения IGBTмодулей при перегреве привода
 - возможности ограничить пульсации тока, вызванные ударными нагрузками
 - выдача предупреждающих сообщений и контролируемый останов в случае ошибки, грозящей выходом из строя двигателя.
 - «Торможение с рассеиванием энергии на двигатель» функция, которая снижает КПД двигателя в режиме рекуперативного торможения, что приводит к тому, что часть энергии торможения уходит на нагрев двигателя; таким образом снижается размер используемого тормозного резистора (или резистор вообще исключается)

Режим 2

V/F Управление для применений с переменным моментом с усовершенствованной логикой работы по моменту

В этом режиме также производится автонастройка для осуществления векторного управления в разомкнутом контуре регулирования. Но, в отличие от применений с постоянным моментом, в связи с более высокими значениями рабочего тока, возможно использование привода на типоразмер меньше, что, в конечном счете, позволяет уменьшить цену поставки.

- Специальная энергосберегающая функция для работы с вентиляторами и насосами, где отношение V/F динамически контролируется для оптимизации использования электроэнергии.
- Привод может производить автонастройку одновременно на два независимо работающих двигателя, и в некоторых применениях с резервным управлением (главный и запасной насосы работают от одного источника) может использоваться один преобразователь.
- Управление несколькими насосами. Это логика управления обычно используется так, где два насоса (или более) работают на поддержание давления в системе, один работает с регулировкой скорости, а другие вводятся в действие по мере необходимости.

Режим3

Векторное управление в разомкнутом контуре регулирования

Существует много приводов, у которых Вы можете найти функцию векторного регулирования без обратной связи, но фактически такое «векторное регулирование» мы можем приравнять к стандартной для приводов GE «усовершенствованной логике работы по моменту». Настоящим векторным регулированием без обратной связи мы называем векторное управление потоком без использования энкодера.

Векторное управление в замкнутом контуре регулирования требует подключения энкодера, в этом случае положение вала используется для расчета и управления углом поворота и скоростью вала. В связи с этим, все задания в замкнутом контура регулирования в большей степени относятся к текущему положению и текущей скорости вращения вала двигателя, а не к выходной частоте.

Разработан метод, с помощью которого скорость вращения вала может рассчитываться путем точного измерения формы сигнала и получения обратной связи по трем выходным фазам привода. Все задания VAT2000 в режиме векторного управления без обратной связи, таким образом, рассчитываются с использованием скорости вращения, а не выходной частоты.

В дополнение, встроены два независимых контура регулирования тока намагничивания. Таким образом, VAT2000, не имея обратной связи через энкодер, может функционировать как система с обратной связью и даже обеспечивать момент на нулевой скорости.

Режим 4

Векторное управление в замкнутом контуре регулирования

Этот режим позволяет достичь диапазона регулирования 1000:1 с точностью 0.01% в 6 раз быстрее, чем обычные приводы (быстродействие - 30Гц)

В добавление к прекрасным характеристикам по моменту, данный режим имеет еще одну новую особенность: при потере сигнала обратной связи от энкодера привод автоматически переключается в режим векторного управления в разомкнутом контуре. При этом привод выдает сигнал тревоги, который можно использовать либо просто как индикацию неисправности, либо как сигнал на отключение.

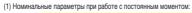
Векторное управление в замкнутом контуре регулирования требует использования карты обратной связи с энкодером.

Режим 5

Управление двигателями с постоянными магнитами

Этот режим позволяет использовать сверхэффективные двигатели с постоянными магнитами с целью энергосбережения.

VAT2000 - Коды заказа Входное напряжение Степень Кат. № Референс Потребляемая Ток на Максимальная (2) Потребляемая Ток на Максимальная (2) зашиты мошность выходе мощность двигателя мощность выходе мощность двигателя kVA Α kVA Α kW kW 3 0.4 1.2 0.75 IP20 U2KN00K4S 168000 3-х фазное 1.7 0.75 2 1 1.5 IP20 U2KN00K7S 168001 200B - 230B 2.7 3.0 11 IP20 U2KN01K5S 168002 8 1.5 2.2 Диапазон: +/- 10%, 3.8 11 2.2 16 IP20 U2KN02K2S 168003 50/60Гц +/- 5% 5.5 16 4 7.6 22 5.5 **IP20** U2KN04K0S 168004 8.3 24 5 5 10.0 33 IP20 U2KN05K5S 168005 11.4 33 7.5 14.5 42 11 IP20 U2KN07K5S 168006 15.9 46 11 19.3 61 15 IP20 U2KN11K0S 168007 21.1 61 15 24.2 76 18.5 IP20 U2KN15K0S 168008 26.3 76 18.5 29 7 86 22 IPoo H2KN18K5S 168009 31.8 92 22 37.4 108 30 IP00 U2KN22K0S 168010 41 118 30 45 134 37 IP00 U2KN30K0S 168011 50 144 37 55 161 45 IP00 **U2KN37K0S** 168052 IP20 U2KX00K4S 168024 3-х фазное 1.5 0.4 1.7 2.5 0.75 400B - 460B 17 2.5 0.75 25 3.6 IP20 U2KX00K7S 168025 25 36 1.5 3.8 5.5 22 IP20 U2KX01K5S 168026 Диапазон: +/- 10% 3.8 5.5 2.2 59 8.6 4 IP20 H2KX02K2S 168027 50/60Гц +/- 5% 5.9 8.6 4 9.0 13 5.5 **IP20** U2KX04K0S 168028 U2KX05K59 168029 11.7 17 7.5 15.9 23 11 IP20 U2KX07K5S 168030 15.9 23 11 214 31 15 IP20 U2KX11K0S 168031 21.4 31 15 25.6 37 18.5 IP20 H2KX15K0S 168032 25.6 37 18.5 30.4 44 **IP20 U2KX18K5S** 168033 30.4 44 22 41.5 60 30 IP00 U2KX22K0S 168034 168035 50 55 72 37 45 IP00 U2KX37K0S 84 168036 60 87 45 75 108 55 IP00 U2KX45K0S 168037 3-х фазное 75 108 55 100 147 75 IP00 U2KX55K0S 168038 100 145 75 120 179 90 IP00 U2KX75K0S 168039 400B - 460B 120 173 90 140 IP00 U2KX90K0S 208 110 168040 Диапазон: +/- 10%, 150 214 110 170 242 132 IP00 U2KX110KS 168041 50/60Гц +/- 5% IP00 170 245 132 200 293 160 **U2KX132KS** 168042 220 321 160 250 365 200 IP00 U2KX160KS 168043 IP00 300 428 200 330 479 250 U2KX200KS 168044 350 519 250 400 581 315 IP00 U2KX250KS 168045 400 590 315 450 661 370 IP00 **U2KX315KS** 168046 3-х фазное 2.5 0.75 0.4 1.7 IP54 U2KX00K4SP54B 169471 400B - 460B 1.7 2.5 0.75 2.5 3.6 1.5 IP54 U2KX00K7SP54B 169472 2.5 3.6 3.8 5.5 2.2 1.5 IP54 U2KX01K5SP54B 169473 Диапазон: +/- 10%, U2KX02K2SP54B 169474 3.8 5.5 2.2 5.9 8.6 2.2 IP54 50/60Гц +/- 5% 9.0 IP54 U2KX04K0SP54B 169475 5.9 8.6 13 5.5 5.5 U2KX05K5SP54B 169476 9 13 11.7 17 7.5 IP54 11.7 15.9 IP54 U2KX07K5SP54B 17 23 11 169477 15.9 23 21.4 31 15 IP54 U2KX11K0SP54B 169478 11 U2KX15K0SP54B 169479 21.4 31 37 IP54 15 25.6 18.5 IP54 U2KX18K5SP54B 169480 25.6 37 18.5 30.4 44 22 60 IP54 U2KX22K0SP54B 169481 30.4 44 41.5 30 30 IP54 U2KX30K0SP54B 50.5 169482 41.5 60 73 37 72 U2KX37K0SP54C 50 169483 84 IP54 U2KX37K0SP54V 169484 55 45 60 87 45 IP54 U2KX45K0SP54C 169485 75 108 55 U2KX45K0SP54V 169486 IP54



- Температура окружающей среды-10 -50°C для всех диапазонов (IP54 до 40°C

- В преобразователях серий U2KN22KS, U2KX30KS и выше разрешено использование указанных номинальных значений тока, если несущая частота ШИМ имеет значение до 10 кГц. Свыше 10 кГц снижайте выходной ток на 7% на каждый последующий килогерц частоты
- В преобразователях серий U2KN22K0S или U2KX30K0S и выше, разрешено использование указанных номинальных значений тока,
- если несущая частота ШИМ имеет значение до 4 кГц. Свыше 4 кГц снижайте выходной ток на 7% на каждый последующий килогерц частоты
- (2) Номинальные параметры при работе с переменным моментом:

- Если температура окружающей среды превышает 40°С, снижайте выходной ток на 2% на каждый 1°С.

Это применимо к приводам U2N07K0SX или U2X07K0SX.

 Рекомендуемая максимальная частота ШИМ - 4 кГц. Большая несущая частота ШИМ допустима, если выходной ток VAT2000 снижается в соответствии со следующей зависимостью для постоянного/переменного моментов на килогерц.

(Переменный момент: номинальное значение тока для переменного момента)

(Постоянный момент: номинальное значение тока для постоянного момента)

Замечание: Большая информация дана в руководстве по эксплуатации привода

Приводы, питающиеся постоянным током для работы с общей шины постоянного тока

Мы можем поставить приводы VAT2000, предназначенные для работы с общей шины постоянного тока 270-360 VDC или 520 - 720 VDC. Запросите Вашего дилера для получения более широкой информации



Опциональные РСВ карты			
	Описание	Кат. №	Референ
	-		
		-	
Интерфейс энкодера	12В фазы А/В 60кГц; 6В однофазный 20кГц, Питание 12VDC 100мА	U2KV23DN1	168087
	5В А/В фазы дифференциальный 250 кГц; Питание 5VDC 200мА	U2KV23DN2	168088
	5В 6 фаз (A, B, Z, U, V, W) 250 Гц для двигателей с постоянными магнитами Питание 5VDC 200мА	U2KV23DN3	168089
Релейный интерфейс	4 дополнительных программируемых входа 2 дополнительных программируемых релейных выхода	U2KV23RY0	168090
Параллельный интерфейс	Задание частоты через параллельные 8 / 12 / 16 битовые сигналы	U2KV23PIO	16809
Последовательный коммуникационный интерфейс	Дополнительный последовательный порт 232С/485	U2KV23SL0	16809
Связь по сети Profibus DP	Стандартный полевой интерфейс	U2KV23SL6	16809
Аксессуары			
Аксессуары Удлиняющий кабель для пульта управления	3 м	U2KV23W103	168102
	3 M 1 M	U2KV23W103 U2KV23W101	168102 168103
Удлиняющий кабель для пульта управления Удлиняющий кабель для пульта управления Кабель RS485 для подключений к клеммам		U2KV23W101 U2KV23W123	168103 168104
Удлиняющий кабель для пульта управления Удлиняющий кабель для пульта управления Кабель RS485 для подключений к клеммам Переходник для подключения кабеля		U2KV23W101	
Удлиняющий кабель для пульта управления Удлиняющий кабель для пульта управления Кабель RS485 для подключений к клеммам		U2KV23W101 U2KV23W123	168103 168104



Техническая информация

<i>Техническая информация</i>						
Регулирование частоты						
Способ регулирования	Попностью нифровое управление апрокс	имацией синусоидального напряжения с пом	ошью ШИМ			
Несущая частота	полнотые дифровое управление апреле	militarion only confamiliarion nanphinonini o nom	ощио шти			
Режим монотонного звучания	От 1 до 15 кГц (увеличение на 1кГц)					
1 OXVIIII MOTO TOTITO COLY ILLIIMI	От 1 до 8 кГц для приводов серий выше \	140K45K0S				
Режим мягкого звучания	Средняя частота от 2.1 до 5 кГц с 3-х или					
Запас по перегрузке	Постоянный момент: 150% 60 сек.	т х топовой модулициой				
Canad no neperposito	Переменный момент: 120% 60 сек. в сер	ии по П2KX45KOS				
Разрешение выходной частоты	112% 60 сек. в сериях после U2KX55K0S 0.01Гц					
Разрешение задания частоты	0.011 L					
цифрового L	0.01Гц					
Аналогового	0.025% относительно максимальной част	OTL				
Точность регулирования частоты	0.023 /6 01 HOCKITE/IDHO MARCVIMA/IDHOVI PACT	UIDI				
	. 0.01% EDW TOWEGODOTHES 25 . 10°C					
Цифрового	± 0.01% при температуре 25 ±10°C					
Аналогового	± 0.1% при температуре 25 ±10°C					
Выходная частота	От 0 до 440Гц в режиме U/f управления.					
Спецификация функций управления	От 0 до 120Гц в режиме векторного управ	вления				
Опецификация функции управления						
U/F управление	Постоянный момент, постоянный и пониж	сенный выходной ломент в диапазоне от 3 до	э 440Гц			
	Добавка момента: вручную и автоматиче	СКИ				
	Максимальная добавка: разрешает улучи	шенное U/F управление				
Векторное управление	Без датчика	С датчиком	Для двигателей с постоянными магнитами			
Диапазон регулирования	1:100	1 : 1000	1:100			
Диапазон постоянного выхода(*)	До 1 : 2	До 1 : 4	До 1 : 1.2			
Точность поддержания скорости (при Fмакс.= 50Гц)	± 0.5%	± 0.01%	± 0.01%			
Быстродействие контура скорости	5Hz	30Hz	-			
Автонастройка	Автоматическое измерение постоянных д	двигателя и установка существенных параме	тров			
	Существует две независимых автонастро	ойки для всех режимов управления				
Пусковой момент	200% или более					
Время разгона/торможения	От 0.01 до 60000 сек.					
	Два задания независимого разгона/тормо	жения, плюс одно для толчка по скорости и	еще восемь			
	для функции программирования темпа ра	азгона/торможения				
Режим разгона/торможения	Выбор линейного и S-типа разгона/тормо	жения				
Система работы	- Вращение вперед или назад с использов	ванием двух внешних сухих контактов				
(Выбор 3х режимов)	- переключение Пуск/Стоп и Вперед/Наза	ад с использованием двух внешних сухих кон	тактов			
	- пуск и останов в режимах Вперед/Назад	д с использованием трех внешних кнопок.				
Система останова	Возможность выбора останова с определ	ённым темпом: или линейно-возрастающее	торможение, или торможение по инерции.			
	Независимо для режимов разгона, толчко	ового режима и режима EMS				
Торможение постоянным током	- Частота торможения, устанавливается м	иежду 0.1 и 60.0Гц				
	- Тормозное напряжение, устанавливается	я между 0.1 и 20.0%				
	- Время торможения, устанавливается ме	ежду 0.0 и 20.0 сек.				

(*) от 150 до 7200 об/мин (макс. 120 Гц)



Техническая информация (продолжение)

Рабочие функции	
Индивидуальные темпы	8 фиксированных скоростей с независимыми темпами разгона/торможения для каждой скорости
Козффициент усиления	Выходная частота или скорость меняется по следующему закону
	Y = Ax + B + C
	х: задание частоты или скорости
	А: (коэффициент усиления) 0.000 to ±10.000
	В: 0.00 to ± 440Гц (от 0 до ±7200мин¹ с максимум 120Гц в режиме векторного управления)
	С: дополнительный вход (AUX)
	Доступны верхний и нижний пределы
Частотное окно	До трех областей /Ширина может меняться от 0 до 10Гц
Компенсация скольжения	Коэффициент компенсации скольжения меняется от 0 до 20% только в режиме U/f управления
Функция автоматической	Десятишаговый автоматический режим работы /выбор работы работы либо с постоянной либо с переменной скоростью
Другие функции	ПИД-регулирование, Подхват, Автозапуск, Перемещение, Управление несколькими насосами,
	защита от реверсирования и перезапуск после мгновенного пропадания питания
Внешние входы / выходы	
Клавиатура пульта управления	Съемный модуль (тип защиты IP54) с пятиразрядным жидкокристаплическим дисплеем и восемью индикаторами состояния. Содержит три настроечные клавиши и систему быстрой
	настройки вращающейся ручкой. Возможна установка на двери шкафа с помощью трехметрового кабеля.
Номенклатура входов	Три фиксированных входа и пять программируемых на более чем 30 функций
Номенклатура выходов	Один фиксированный сухой контакт (неисправность), сухой контакт и три выхода открытого коллектора программируемых на
	более чем 20 функций, таких как обнаружение скорости, предварительная зарядка, реверс, достигнутая скорость, направление
	вращения, достигнутый ток, скорость, ускорение, код ошибки и т.д.
Типы задания скорости	сигналы напряжения FSV: 0 – 10B / 0 – 5B / 1 – 5B
	сигналы тока FSI: 4 – 20мА / 0 – 20мА
	дополнительные AUX: 0 - ±10B / 0 - ±5B / 1 – 5B
	Номинал регулирующего потенциометра: 10 VDC (2 кОм)
Измерительные выходы	Два программируемых выхода 0-10V для измерения выходной частоты, напряжения,
	тока, напряжения звена постоянного тока и т.д.
Защитные функции	
Защитные функции	Ограничение перегрузки по току и перенапряжения, сигнал предупреждения о перегрузке
Отключение	Перегрузка по току, перенапряжение, просадка напряжения, неисправность модулей IGBT, перегрузка,
	превышение температуры, замыкание на землю, другая самодиагностика
Архив неисправностей	Ведется запись четырех последних неисправностей, включающая следующую информацию:
	Главная причина, вторичная причина, выходной ток и частота в момент неисправности.
Перегрузочная способность	Постоянный момент: 150% нагрузка в течение 1 минуты, 170% нагрузка в течение 2,5 секунд (50% этих значений на частоте ЗГц и ниже)
	Переменный момент: 120% нагрузка в течение 1 минуты, 125% нагрузка в течение 1 секунды (75% этих значений на частоте 3Гц и ниже)
Повтор	Автоматический сброс при возникновении неисправности. Настраивается в диапазоне от 0 до 10 попыток
Рабочая окружающая среда	
Установка	В помещении, воздушная среда которого не содержит едких и взрывоопасных газов, пыли, водяного пара, масляных взвесей
Рабочая температура	от -10 до +50°C
Относительная влажность	95%, без конденсата
Высота над уровнем моря	Максимум 1000 м.
Уровень вибраций	3 m/c ²

	•	A	
	Описание	Функционального назначения	Клемм
Плата управления	1		
искретные входы	RY0, RY24	Общий для релейных входов	Являются общими клеммами для релейных входов перечисленных ниже.
	PSI1 ~ PSI5	Программируемые входы	Этим входам могут быть произвольно назначены любые из входных функций.
	EMS	Аварийный останов	Если сигнал EMS подан на остановленный VAT2000, то все оперативные команды отменяются. Если он подан в момен работы привода, VAT2000 останавливается в определенной последовательности (возможен останов с заданным темпи или на выбеге). Возможна также выдача этого сигнала как сигнала неисправности(FLT).
	RESET	Сброс неисправностей	Состояние неисправности сбрасывается. Этим сигналом снимается сигнал выхода состояния неисправностей (FLT на дисплее, релейный сигнал FAULT) и разрешается дальнейшая работа.
	RUN	Вращение вперед	Эта команда на вращение вперед. Режим вращения Вперед/Назад может быть выбран путем подачи импульса или непрерывного сигнала
налоговые входы	FSV	Напряжение/Частота	Используется главным образом для задания частоты (скорости). Максимальная скорость задается при подаче на соответствующий вход 10 В. Этот вход активен, когда активна функция VFS.
	FSI	Ток/Частота	Используется главным образом для задания частоты (скорости). Максимальная скорость задается при подаче на соответствующий вход 20 мА. Этот вход активен, когда активна функция IFS.
	AUX	Дополнительный вход	Используется главным образом для задания частоты (скорости). Максимальная скорость задается при подаче на соответствующий вход ±10В. Этот вход активен, когда активна функция AUX.
	COM	Общая клемма аналогового входа.	Является общей клеммой для сигналов FSV, FSI и AUX.
налоговые выходы	FM	Измеритель частоты	Это выходной сигнал напряжения для измерения частоты. В стандартном режиме максимальной частоте соответствует выход 10В. Это выходное напряжение может изменяться в пределах 0.2 2.0°(10V) (Максимальное значение однако составляет приблизительно 11В). На выход могут быть также поданы другие внутренние параметры (С130, С140).
	AM	Амперметр	Это выходной сигнал напряжения для измерения тока. Обычно, номинальному току соответствует выход 5В. Это выходное напряжение может изменяться в пределах 0.2 2.0°(5В). На выход могут быть также поданы другие внутренние п
	COM	Общая клемма аналогового выхода	Является общей клеммой для сигналов измерения частоты и тока.
	P10	Источник FSV	Это выход источника напряжения 10B, используемый при подключении потенциометра ко входу FSV.
	20.21		Потенциометр должен иметь номинал 2Вт, 2кОм.
искретные выходы	RC, RA	Пуск	Сухой контакт, по умолчанию несущий функцию "Пуск". Программируется также для других функций
	FC, FA, FB	Неисправность	Сухой контакт, несущий функцию выдачи неисправности. Замыкается при появлении неисправности.
	PS01	Готовность	Программируемый выход открытого коллектора по умолчанию несущий функцию "Готов".
	PS02	Обнаружение тока.	Программируемый выход открытого коллектора по умолчанию предназначенный для выдачи сигнала обнаружения то
	PS03	Частота (скорость)	Программируемый выход открытого коллектора по умолчанию предназначенный для выдачи сигнала обнаружения частоты.
	PS0E	Открытый коллектор	Это общая клемма для выходов PS01, 2 и 3.
Р ункции входов			
	R RUN	Реверс	Это команда реверсирования.
	F JOG, R JOG	Вперед/Назад	Это команды толчкового задания. Если этот сигнал активен когда сигнал RUN не подан, то начинается работа со скоростыо, заданной в параметрах толчка по скорости(A00 1 или 3). Останов возможен с заданным темпом или на выбеге.
	HOLD	Удержание	Это сигнал останова, используемый, когда команды Вперед/Назад подаются кнопками.
	BRAKE	Торможение постоянным током	Этот сигнал инициирует торможение постоянным током
	C SEL	Выбор темпа Разгона/Торможения.	Производится выбор темпа Разгона/Торможения. Время Разгона/Торможения 2 (В10 0, 1) доступно когда сигнал подан и 1 (А010, 1) когда снят.
	I PASS	Ratio interlock bypass	Ratio interlock operation is bypassed
	VFS	Уставка скорости 1	Переход на скорость, уставка которой задается с аналогового входа FVS (C07 0)
	IFS	Уставка скорости 2	Переход на скорость, уставка которой задается с аналогового входа IFS (C071)
	AUX	Уставка скорости 3	Переход на скорость, уставка которой задается с аналогового входа AUX (C072)
	PROG	Функция программирования	Используется для задания нескольких скоростей. Выбор до 8 фиксированных значений скорости (PROG0 \sim PROG7) осуществляется с помощью S0 \sim S3,SE
	CFS	Настройка процессора	Позволяет устанавливать значение частоты (скорости) для последовательного порта.
	S0 to S3, SE	Настройка программы	Когда функция PROG активна, возможна установка программируемой частоты (8 фиксированных скоростей) (В11 = С Возможно непосредственное задание частоты или в двоично-десятичном юде (В11-8).
	FUP	Повышение частоты	Увеличивает выходную частоту или скорость двигателя (А000, А002)
	FDW	Снижение частоты	Уменьшает выходную частоту или скорость двигателя
	BUP	Смещение вверх	Повышает уставку выходнуой частоты через функцию PROG
	BDW	Смещение вниз	Снижает уставку выходнуой частоты через функцию PROG
	IVLM	Управление смещением	Активирует функцию BUP или BDW
	AUXDV	Двойные настройки	Разрешает введение двойных настроек (работа с двумя двигателями)
	PICK	Подхват	При подаче этого сигнала выполняется операция подхвата, как только поданы сигналы RUN или R RUN
	EXC	Предварительное возбуждение	
	ACR	ACR	Разрешает выполнение операции ACR
	PCTL		Алгоритм управления ASR меняется с ПИ на П
	СОР	Работа процессора	Разрешает управление через последовательный порт
	LIM 1	Ограничение момента привода	Момент привода ограничивается через аналоговый вход или последовательный порт, когда разрешена последовательная передача данных
	LIM 2	Ограничение рекуперируемого момента	Рекуперируемый момент ограничивается через аналоговый вход или последовательный порт, когда разрешена последовательная передача данных
	CPASS	Отключение темпа	Функция задания темпа дезактивируется, когда подана команда CPASS
	MCH	Постоянная времени двигателя	Включает компенсацию постоянной времени двигателя в блоке ASR
	RF0	Установка нуля	Задание скорости меняется на 0 об/мин.
	TRQB1	Смещение момента 1	Разрешение смещения момента с входа 1
	TRQB2	Смещение момента 2	Разрешение смещения момента с входа 2
	DROOP	Изменение жесткости характеристики	Активизирует функцию смягчения характеристики (В135)
	DEDB	Установка зоны нечувствительности	Разрешается установка зоны нечувствительности ASR (B140)

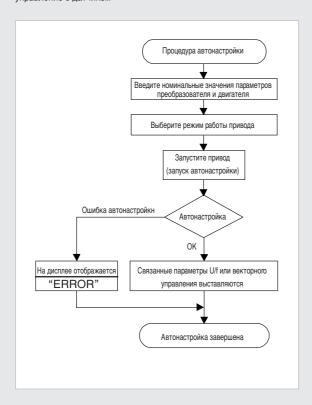


Спецификация клемм платы входов/выходов (продолжение)						
Описание	Функционального назначения	Клемм				
RUN	Работа	Выдается при работе привода в обычном, толчковом режимах и при динамическом торможении постоянным током (С00-7)				
FLT	Неисправность	Выдается при появлении неисправности.				
MC	Зарядка завершена	Выдается, когда напряжение звена постоянного тока достигает необходимого уровня при поданном питании.				
RDY1	Готов (1)	Выдается при отсутствии неисправностей, функции EMS и при завершении предварительной зарядки				
RDY2	Готов (2)	Выдается при отсутствии неисправностей, функции EMS и при завершении предварительной зарядки				
LCL	Местное	Выдается при местном режиме управления (управление с пульта оператора)				
REV	Реверс	Выдается при реверсировании двигателя				
IDET	Обнаружение тока	Выдается при достижении выходным током уровня обнаружения (С15-1) или большего значения.				
ATN	Достижение скорости	Выдается при достижении выходной частотой заданного значения (С15-0)				
SPD1	Обнаружение скорости (1)	Выдается при достижении выходной частотой заданного уровня обнаружения (С15-2)				
SPD2	Обнаружение скорости (2)	Выдается при достижении выходной частотой заданного уровня обнаружения (С15-3)				
COP	Управление процессором	Выдается при выборе передачи данных через последовательный порт.				
EC0~EC3	Код неисправности от 0 до F	После возникновения неисправности выдается ее код в двоичном 4-битовом формате.				
ACC	Разгон	Выдается при разгоне.				
DCC	Торможение	Выдается при торможении.				
AUXDV	Выбор двойных параметров	Выдается при выборе двойных параметров привода				
ALM	Несущественная неисправность	Выдается при несущественной неисправности.				
FAN	Управление вентилятором	Выдается при рабочем, толчковом режимах, при предварительном возбуждении и торможении постоянным током.				
		Обеспечивается трехминутная выдержка времени перед отключением, так что даже если вышеперечисленные режимы не				
ACW	Омилония авторопия	активны, эта функция не отключится в течение трех минут. Это используется для внешнего управления вентилятором.				
	,	Выдается в период времени задержки перед авто запуском (С08-0)				
	, ,	Выдается, когда выходная частота ниже заданного уровня (С15-4)				
		Выдается, когда величина сигнала обратной связи превышает предел (<В43-3) или (>В3-4) Выдается при ПИД- регулировании				
	RUN FLT MC RDY1 RDY2 LCL REV IDET ATN SPD1 SPD2 COP EC0-EC3 ACC DCC AUXDV	Писание Функционального назначения В ПОВ Работа В ПОВ Зарядка завершена В ПОР БОТОВ (1) В ПОР В ПОВ В П				

Автонастройка

VAT2000 содержит функцию автонастройки, которая упрощает установку важных для управления параметров. Автонастройка может быть выполнена в четырех режимах работы:

U/f с постоянством момента, U/f с переменным моментом, Векторное управление без датчика обратной связи, Полное векторное управление с датчиком



Номинальные значения параметров преобразователя и двигателя

B00/1-0	Входное напряжение (В)
B00/1-1	Номинальное напряжение двигателя (кВт)
B00/1-2	Число полюсов двигателя (Полюсы)
B00/1-4	Максимальная скорость (мин ⁻¹)
B00/1-5	Базовая скорость (мин ⁻¹)
B00/1-6	Номинальный ток двигателя (А)
B00/1-7	Несущая частота
B00/1-8	Число импульсов энкодера (имп/об.)

Двигательный режим

C30-0 = 1	U/f Постоянный момент
C30-0 = 2	U/f Переменный момент
C30-0 = 3	Векторное управление без датчика обратной связи
C30-0 = 4	Полное векторное управление с датчиком

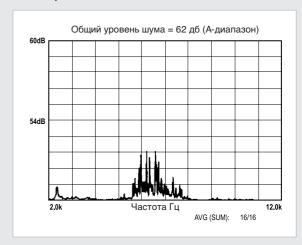
Мягкий шум

Технология «мягкого шума» VAT2000 снижает характерный шум двигателей, управляемых частотными преобразователями и устраняет побочные эффекты традиционных методов снижения шума, в частности повышения несущей частоты ШИМ.

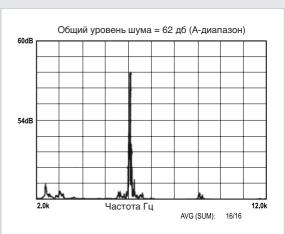
Технология «мягкого шума» варьирует несущую частоту между двумя фиксированными значениями, выбирающимися относительно назначенной пользователем базовой частоты (между 2.1 кГц и 5 кГц). При работе с пониженной несущей частотой моментная характеристика, как правило, улучшается по сравнению с работой с высокочастотной ШИМ.

При работе с высокой несущей частотой ШИМ возникают проблемы, связанные с повышенным нагревом, ухудшением рабочих характеристик изоляции обмоток, искрение на подшипниках двигателя, высокие токи утечки, помехи... Эти негативные воздействия снижаются при использовании несущей частоты «мягкого шума».

Мягкий шум



Стабильный (монотонный) звук.



Система векторного управления. Структурная схема системы управления скоростью.

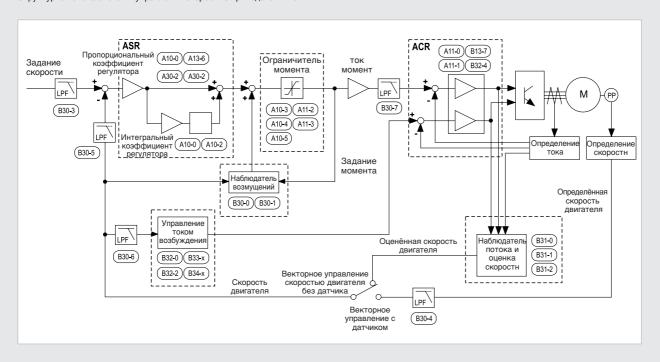
В VAT2000 представлена высококачественная система векторного

управления, позволяющая регулировать скорость с точностью до 0.01%,

используя датчик обратной связи (энкодер), и до 0.5% без датчика.

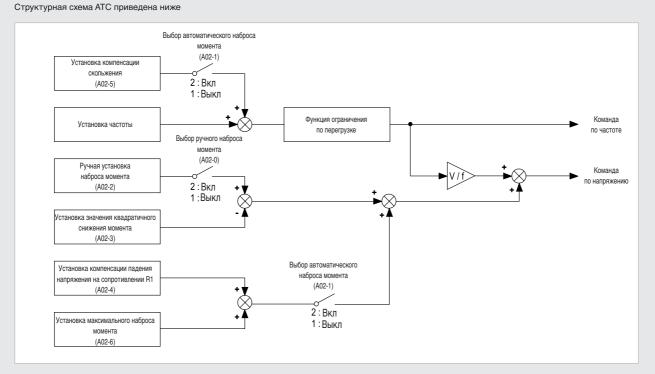
Динамические характеристики превосходны во всех случаях.

Структурная схема системы управления скоростью приведена ниже



U/F управление. Система ATC

VAT2000 содержит функцию ATC (Улучшенное управление моментом), которая повышает пусковой момент в стандартных системах U/F управления, позволяя развивать момент до 200% с стандартным асинхронным двигателем. Функция автонастройки автоматически выставляет параметры электропривода, позволяя избежать затруднительной ручной настройки.



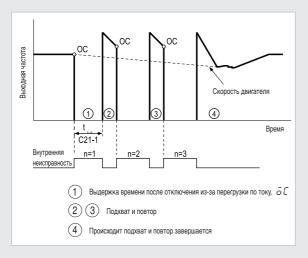


Энергосбережение

Выбираемая функция, которая автоматически изменяет напряжение когда двигатель работает с частичной нагрузкой или без нее, таким образом достигая максимальной эффективности.

Повтор

Обеспечивает автоматический перезапуск после возникновения неисправности. Позволяет осуществлять до 10 программируемых перезапусков с вариацией временных интервалов между ними.



Средства связи

Стандартный встроенный протокол связи ASCII Опциональная карта Profibus DP (остальные сетевые карты находятся в разработке.

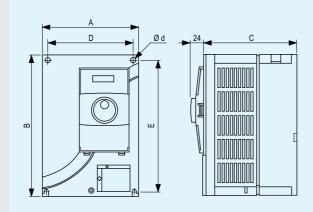
Архив неисправностей

Последние четыре неисправности кодируются и сохраняются во внутреннем буфере данных.

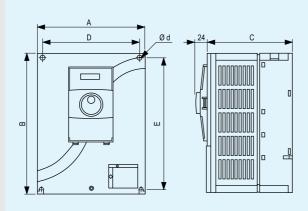
Обратное отслеживание

Это опциональная функция, позволяющая вести запись до четырех сигналов с двигателя или преобразователя в рабочем режиме. Последние 30 циклов дискретизации каждого сигнала могут быть отображены после возникновения неисправности.

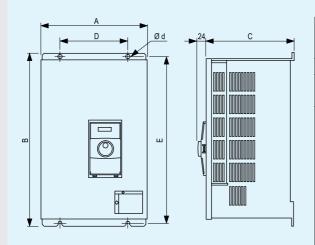
Чертежи и массогабаритные показатели



Ka	г. №	Размеры Силовые Вес					Bec		
Питание 200-230B	Питание 400-460В	Α	В	С	D	E	Ød	клеммы	(кг)
N00K4	X00K4	170	243	162	155	228	6	M4	3.5
N00K7	X00K7	170	243	162	155	228	6	M4	3.5
N01K5	X01K5	170	243	162	155	228	6	M4	3.5
N02K2	X02K2	170	243	162	155	228	6	M4	3.5
N04K0	X04K0	170	243	162	155	228	6	M4	3.5

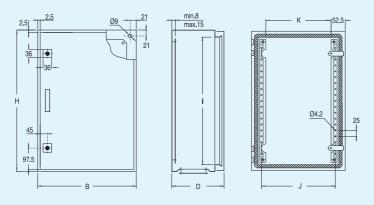


Ka	т. №			Pasn	еры			Силовые	Bec
Питание 200-230В	Питание 400-460B	A	В	С	D	E	Ød	клеммы	(кг)
	X05K5	216	275	169	201	260	7	M4	6
	X07K5	216	275	169	201	260	7	M4	6
N05K5		216	275	169	201	260	7	M5	6
N07K5		16	275	169	201	260	7	M5	6
	X11K0	265	360	228	245	340	7	M5	13
	X15K0	265	360	228	245	340	7	M5	13
	X18K5	265	360	228	245	340	7	M5	13
N11K0		265	360	228	245	340	7	M6	13
N15K0		265	360	228	245	340	7	M6	13



Ka	Кат. №		Размеры						Bec
Питание 200-230В	Питание 400-460B	A	В	С	D	E	Ød	клеммы	(кг)
	X22K0	310	500	253	200	480	10	M6	26
N18K5	X30K0	310	500	253	200	480	10	M8	26
N22K0									
N30K0		342	590	307	200	570	10	M8	55
	X37K0	342	590	307	200	570	10	M8	50
N37K0		342	590	307	200	570	10	M8	60
	X45K0	342	590	307	200	570	10	M8	50
	X55K0	420	690	309	300	686	10	M10	55
	X75K0	420	690	309	300	686	10	M10	60
	X90K0	480	740	352	400	714	10	M10	65
	X110K	480	740	352	400	714	10	M10	70
	X132K	488	980	358	320	956	13	M10	90
	X160K	488	980	358	320	956	13	M10	100
	X200K	680	1100	379	500	1070	15	M16	210
	X250K	870	1300	379	600	1270	15	M16	300
	X315K	870	1300	379	600	1270	15	M16	300

Габаритные чертежи исполнения IP54

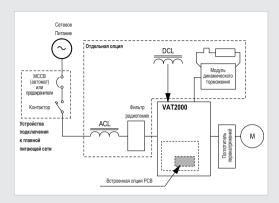


		Раз	мер	ы		
Н	X	В	X	D	K	J
600	Χ	400	Х	250	290	326
600	Χ	600	Χ	300	490	526
800	Χ	600	Χ	400	490	526
1200	Χ	800	Χ	400	690	726

Серия ІР54	Серия ІР20	+	Шкафы FeRIA
Кат.№	Кат.№.		
U2KX00K4SP54B	U2KX00K4S		
U2KX00K4SP54B	U2KX00K4S		
U2KX00K7SP54B	U2KX00K7S		
U2KX00K7SP54B	U2KX00K7S		
U2KX01K5SP54B	U2KX01K5S	+	600 x 400 x 250
U2KX01K5SP54B	U2KX01K5S		Референс 813015
U2KX02K2SP54B	U2KX02K2S		
U2KX02K2SP54B	U2KX02K2S		
U2KX04K0SP54B	U2KX04K0S		
U2KX04K0SP54B	U2KX04K0S		
U2KX05K5SP54B	U2KX05K5S		
U2KX05K5SP54B	U2KX05K5S	+	600 x 600 x 300
U2KX07K5SP54B	U2KX07K5S		Референс 813018
U2KX07K5SP54B	U2KX07K5S		
U2KX11K0SP54B	U2KX11K0S		
U2KX11K0SP54B	U2KX11K0S		
U2KX15K0SP54B	U2KX15K0S	+	800 x 600 x 400
U2KX15K0SP54B	U2KX15K0S		Референс 813182
U2KX18K5SP54B	U2KX18K5S		
U2KX18K5SP54B	U2KX18K5S		
U2KX22K0SP54B	U2KX22K0S		
U2KX22K0SP54B	U2KX22K0S	+	800 x 600 x 400
U2KX30K0SP54B	U2KX30K0S		Референс 813182
U2KX30K0SP54B	U2KX30K0S		
U2KX37K0SP54C	U2KX37K0S		
U2KX37K0SP54V	U2KX37K0S	+	1200 x 800 x 400
U2KX45K0SP54C	U2KX45K0S		Референс 813185
U2KX45K0SP54V	U2KX45K0S		• •

С

Внешние аксессуары



Отдельные опции		
Фильтр радиопомех	U2KF-000 PR-000	Это устройство подавляет радиопомехи, генерируемые инвертором. Может использоваться для соответствия требованиям по электромагнитной совместимости (CE).
Модуль DBR	U2KV23DBU-□□	Этот модуль обеспечивает динамическое торможение для приводоя мощностью выше 7.5 кВт (UZKNOTKSS или UZKXOTKSS) Вседа используйте соответствующий тормозной резистор.
ACL	ACR-□□□□	Если входное сопротивление линии слишком мало, возможно возникновение чрезмерных пульсаций тока во водном выправителе, что может вызвать повреждение преобразователя. Это может произойти в случае, когда мощность питающего траноформатора в 10 раз превосходит мощность преобразователя. В этом случае восяда следует устанавливать сглаживающие реакторы также служат для улучшения кожффициента мощности правления высшких гармонии тока. Кожффициент мощности пуль этом составляет примерно 0.9.
DCL	DCR-000	Обеспечивает те же преимущества, что и реакторы АСL, однако следует заметить, что реакторы АСL обеспечивают дополнительную защиту входного выпрямителя.
Поглотитель перенапряжений	ACR & N11P34018	Это устройство защищает движетель от перенапряжений. Устройство предназначено для использования в сетях с напряжением 400-460В, и может потребоваться, если длина кабеля подключения движателя превышает 40 м. Поглотитель перенапряжений состоит из выходного реактора и RC фильтра.

Работа с постоя	нным момент	OM									
VAT2000	Потери	Предохр	MCCB	Контактор	ЭМС-фильтр	Модуль динамического	Тормозные	Входной		Поглотитель перен. (4)
Кат.№	Вт	(I) (A)	(2) (A)			торможения	резисторы (3)	реактор АС	DC реактор	Реактор	RC Фильтр
U2KN00K4S	49	20	5	CL00	U2KF3016MD1	Built in VAT2000	TLR405P200	ACR4A2H5			-
U2KN00K7S	62	20	5	CL00	U2KF3016MD1	Built in VAT2000	TLR216P200	ACR6A2H5		-	-
U2KN01K5S	84	50	10	CL00	U2KF3016MD1	Built in VAT2000	TLR108P200	ACR9A1H3			-
U2KN02K2S	117	60	15	CL00	U2KF3030MD1	Built in VAT2000	TLR74P200	ACR12A0H84	-	-	-
U2KN04K0S	153	110	20	CL01	U2KF3030MD1	Built in VAT2000	TLR44P600	ACR18A0H56		-	-
U2KN05K5S	215	125	30	CL02	U2KF3060MD2	Built in VAT2000	TLR29P600	ACR27A0H37	DCR32A0H78	-	-
U2KN07K5S	301	225	40	CL04	U2KF3060MD2	Built in VAT2000	TLR22P600	ACR35A0H27	DCR45A0H55		-
U2KN11K0S	420	225	75	CL04	U2KF3094MD3	U2KV23DBUL1	TLR15P1000	ACR55A0H18	DCR60A0H4		-
U2KN15K0S	506	250	75	CL06	U2KF3094MD3	U2KV23DBUL1	TLR11P1200	ACR70A0H14	DCR80A0H3		-
U2KN18K5S	708	400	100	CL07	PR3120STD	U2KV23DBUL1	TLR8,8P1500	ACR80A0H14	DCR100A0H24		-
U2KN22K0S	757	500	150	CL09	PR3120STD	U2KV23DBUL2	TLR7,4P1800	ACR97A0H11	DCR120A0H2	-	-
U2KN30K0S	1192	500	150	CL10	PR3150STD	U2KV23DBUL2	TLR5P2500	ACR140A0H072	DCR150A0H17	-	-
U2KN37K0S	1491	600	200	CK75	PR3180STD	U2KV23DBUL3	TLR4P3000	ACR180A0H056	DCR180A0H14		-
U2KX00K4S	63	10	5	CL00	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000	TLR864P200	ACR3A8H1		ACR3A0H05	N11P34018
U2KX00K7S	83	10	5	CL00	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000	TLR864P200	ACR3A8H1		ACR3A0H05	N11P34018
U2KX01K5S	111	20	5	CL00	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000	TLR432P200	ACR4A5H1		ACR4A0H05	N11P34018
U2KX02K2S	129	30	5	CL00	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000	TLR295P200	ACR6A3H4		ACR6A0H05	N11P34018
U2KX04K0S	175	50	15	CL00	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000	TLR175P600	ACR10A2H	-	ACR10A0H05	N11P34018
U2KX05K5S	275	60	20	CL00	U2KF3032MD2	Built-in VAT2000	TLR118P600	ACR14A1H4	DCR18A2H9	ACR14A0H05	N11P34018
U2KX07K5S	345	90	30	CL02	U2KF3032MD2	Built-in VAT2000	TLR86P600	ACR18A1H1	DCR25A2H1	ACR18A0H05	N11P34018
U2KX11K0S	369	110	40	CL04	U2KF3058MD3	U2KV23DBUH1	TLR59P1000	ACR27A0H75	DCR32A1H6	ACR27A0H05	N11P34018
U2KX15K0S	481	125	40	CL04	U2KF3058MD3	U2KV23DBUH1	TLR43P1000	ACR35A0H58	DCR40A1H2	ACR35A0H05	N11P34018
U2KX18K5S	550	175	50	CL04	U2KF3058MD3	U2KV23DBUH1	TLR35P1500	ACR38A0H58	DCR50A0H96	ACR38A0H05	N11P34018
U2KX22K0S	675	225	50	CL06	U2KF3096MD4	U2KV23DBUH2	TLR29P1800	ACR45A0H45	DCR60A0H82	ACR45A0H05	N11P34018
U2KX30K0S	876	250	75	CL06	U2KF3096MD4	U2KV23DBUH2	TLR22P2500	ACR70A0H29	DCR80A0H58	ACR62A0H05	N11P34018
U2KX37K0S	945	300	100	CL07	PR3110STD	U2KV23DBUH3	TLR18P3000	ACR90A0H22	DCR100A0H49	ACR90A0H05	N11P34018
U2KX45K0S	1175	400	100	CL09	PR3150STD	Ú2KV23DBÚH3	TLR15P3700	ACR115A0H18	DCR140A0H32	ACR115A0H05	N11P34018
U2KX55K0S	1558	400	150	CK75	PR3180STD	2 x U2KV23DBUH2	(5)	ACR115A0H18	DCR140A0H32	ACR115A0H05	N11P34018
U2KX75K0S	2020	500	200	CK08	PR3280STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR160A0H14	DCR180A0H25	ACR160A0H05	N11P34018
U2KX90K0S	2509	700	300	CK85	PR3280STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR185A0H11	DCR210A0H25	ACR185A0H05	N11P34018
U2KX110KS	3343	800	300	CK09	PR3330STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR225A0H096	DCR270A0H18	ACR225A0H05	N11P34018
U2KX132KS	3906	800	350	CK09	PR3380STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR300A0H067	DCR310A0H14	ACR300A0H05	N11P34018
U2KX160KS	4915	1200	400	CK95	PR3450STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR360A0H056	DCR400A0H13	ACR360A0H05	N11P34018
U2KX200KS	6520	1600	500	CK10	PR3660STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR460A0H044	DCR540A0H08	ACR460A0H05	N11P34018
U2KX250KS	7848	2000	700	CK11	PR3750STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR550A0H039	DCR650A0H07	ACR550A0H05	N11P34018
U2KX315KS	9026	2000	800	CK12	PR3900STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR625A0H035	DCR740A0H06	ACR625A0H05	N11P34018

Работа с переменным моментом											
VAT2000	Потери	Предохр	MCCB	Контактор	ЭМС-фильтр	Модуль динамического	Тормозные	Входной		Поглотитель перен. (4	\
Kar.N₂	Вт	(I) (A)	(2) (A)	Romakiop	ошо-фильтр	торможения	резисторы (3)	реактор АС	DC реактор	Реактор	RC Фильтр
U2KN00K4S	62	20	5	CLOO	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000	TLR405P200	ACR6A2H5	-	геактор	-
U2KN00K7S	84	50	10	CL00	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000	TLR216P200	ACR9A1H3			
U2KN01K7S	117	60	15	CLOO	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000	TLR108P200	ACR12A0H84	•	•	·
U2KN02K2S	153	110	20	CL00	U2KF3030MD1	Built-in VAT2000	TLR74P200	ACR18A0H56	•	•	
U2KN04K0S	215	125	30	CL01	U2KF3030MD1	Built-in VAT2000	TLR44P600	ACR27A0H37	•	•	•
U2KN05K5S	301	225	40	CL02	U2KF3050MD1 U2KF3060MD2	Built-in VAT2000	TLR29P600	ACR35A0H27	DCR45A0H55	•	
U2KN07K5S	420	225	75	CL04	U2KF3060MD2	Built-in VAT2000	TLR22P600	ACR55A0H18	DCR60A0H4	•	-
U2KN11K0S	506	250	75	CL04	U2KF3094MD3	U2KV23DBUL1	TLR15P1000	ACR70A0H14	DCR80A0H3	•	•
U2KN15K0S	708	400	100	CL06	U2KF3094MD3	U2KV23DBUL1	TLR11P1200	ACR80A0H14	DCR100A0H24	-	-
U2KN18K5S	757	500	150	CL07	PR3120STD	U2KV23DBUL1	TLR8.8P1500	ACR97A0H11	DCR100A0H24 DCR120A0H2	•	•
U2KN22K0S	1032	500	150	CL10	PR312051D PR3150STD	U2KV23DBUL2 U2KV23DBUL2	TLR8,8P1500 TLR7.4P1800	ACR9/AUH11 ACR140A0H072	DCR120A0H2 DCR150A0H17	-	-
U2KN30K0S	1341	600	200	CK75	PR3150STD PR3150STD	U2KV23DBUL2 U2KV23DBUL3	TLR5P2500	ACR140A0H072 ACR180A0H056	DCR150A0H17 DCR180A0H14	-	-
U2KN37K0S	1657	600	200	CK75	PR3180STD	U2KV23DBUL3	TLR4P3000	ACR200A0H051	DCR220A0H11	-	
U2KX00K4S	83	10	5	CL00	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000	TLR864P200	ACR3A8H1	DCh22UAUHTT	ACR3A0H05	N11P34018
U2KX00K4S U2KX00K7S	111	20		CL00	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000 Built-in VAT2000	TLR864P200	ACR3A8H1 ACR4A5H1	•	ACR3A0H05 ACR4A0H05	N11P34018
	129		5	CL00			TLR864P200 TLR432P200	ACR6A3H4			N11P34018
U2KX01K5S U2KX02K2S	175	30 50	 15	CLOO	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000 Built-in VAT2000	TLR432P200 TLR295P200	ACR10A2H		ACR6A0H05 ACR10A0H05	
U2KXU2K2S U2KX04K0S	275				U2KF3016MD1			ACR10A2H ACR14A1H4	-		N11P34018 N11P34018
		60	20	CL00	U2KF3016MD1	Built-in VAT2000	TLR175P600		- DODOFAOUL	ACR14A0H05	
U2KX05K5S	345	90	30	CL02	U2KF3032MD2	Built-in VAT2000	TLR118P600	ACR18A1H1	DCR25A2H1	ACR18A0H05	N11P34018
U2KX07K5S	369	110	40	CL04	U2KF3032MD2	Built-in VAT2000	TLR86P600	ACR27A0H75	DCR32A1H6	ACR27A0H05	N11P34018
U2KX11K0S	481	125	40	CL04	U2KF3058MD3	U2KV23DBUH1	TLR59P1000	ACR35A0H58	DCR40A1H2	ACR35A0H05	N11P34018
U2KX15K0S	550	175	50	CL04	U2KF3058MD3	U2KV23DBUH1	TLR43P1000	ACR38A0H58	DCR50A0H96	ACR38A0H05	N11P34018
U2KX18K5S	675	225	50	CL06	U2KF3058MD3	U2KV23DBUH2	TLR35P1500	ACR45A0H45	DCR60A0H82	ACR45A0H05	N11P34018
U2KX22K0S	876	250	75	CL06	U2KF3096MD4	U2KV23DBUH2	TLR29P1800	ACR70A0H29	DCR80A0H58	ACR62A0H05	N11P34018
U2KX30K0S	1080	300	100	CL07	U2KF3096MD4	U2KV23DBUH3	TLR22P2500	ACR90A0H22	DCR100A0H49	ACR90A0H05	N11P34018
U2KX37K0S	1104	400	100	CL09	PR3150STD	U2KV23DBUH3	TLR18P3000	ACR90A0H22	DCR125A0H40	ACR90A0H05	N11P34018
U2KX45K0S	1437	400	150	CL09	PR3180STD	2 x U2KV23DBUH3	TLR15P3700	ACR115A0H18	DCR140A0H32	ACR115A0H05	N11P34018
U2KX55K0S	2091	500	200	CK75	PR3280STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR160A0H14	DCR180A0H25	ACR160A0H05	N11P34018
U2KX75K0S	2473	700	300	CK08	PR3280STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR185A0H11	DCR210A0H25	ACR185A0H05	N11P34018
U2KX90K0S	2998	800	300	CK85	PR3330STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR225A0H096	DCR270A0H18	ACR300A0H05	N11P34018
U2KX110KS	3758	800	350	CK09	PR3380STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR300A0H067	DCR310A0H14	ACR300A0H05	N11P34018
U2KX132KS	4637	1200	400	CK09	PR3450STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR360A0H056	DCR400A0H13	ACR360A0H05	N11P34018
U2KX160KS	5566	1600	500	CK95	PR3660STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR460A0H056	DCR540A0H08	ACR460A0H05	N11P34018
U2KX200KS	7266	2000	700	CK10	PR3750STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR550A0H039	DCR650A0H07	ACR550A0H05	N11P34018
U2KX250KS	8745	2000	800	CK11	PR3900STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR625A0H035	DCR740A0H06	ACR625A0H05	N11P34018
U2KX315KS	10061	2600	900	CK12	PR3900STD	UADOPTDBUH0	(5)	ACR700A0H035	DCR800A0H06	ACR700A0H05	N11P34018

- (1) Для соответствия VAT2000 класса 400В стандарту UL, используйте предохранители класса J.
- (2) Используйте автоматический выключатель (МССВ) только с магнитным расцепителем.

- (3) Внешние тормозные резисторы для 100% тормозного момента, 10% ED. Приводы до U2KN07K5S и U2KX07K5S содержат небольшой встроенный тормозной резистор. Для правильного использования прочитайте руководство по эксплуатации.
- (4) Для поглощения возможных перенапряжений со стороны двигателя требуются и выходной реактор и RC фильтр.
- (5) Информацию об аксессуарах для приводов U2KX45 и выше запрашивайте у дилера.



